

Exercice 1 : /5**Exercice 2: /14****Exercice 3 : /10****Exercice 4 : /4****Exercice 5 : /6****Exercice 1 : Radar****/5**

1- L'effet Doppler est la modification de fréquence observée lors du mouvement relatif entre l'émetteur de l'onde et le récepteur de celle-ci.

**
*

2- Calcul de Δf $|\Delta f| = \frac{2v \times \cos(\alpha)}{c} \times f$

pour $v = 95 \text{ km/h} = 26,4 \text{ m/s} \Rightarrow |\Delta f| = \frac{2 \times 26,4 \times \cos(25)}{3 \times 10^8} (34 \times 10^9) \Rightarrow |\Delta f| = \mathbf{5421 \text{ Hz}}$

**
*

pour $v = 90 \text{ km/h} = 25 \text{ m/s} \Rightarrow |\Delta f| = \frac{2 \times 25 \times \cos(25)}{3 \times 10^8} (34 \times 10^9) \Rightarrow |\Delta f| = \mathbf{5136 \text{ Hz}}$

3- $v = \frac{c}{2 \times \cos(\alpha)} \times \frac{|\Delta f|}{f} = \frac{3 \times 10^8}{2 \times \cos(9)} \times \frac{5420}{34 \times 10^9} = 24,2 \text{ m/s}$ soit **$v = 87,2 \text{ km/h}$**

Le radar se déclenchera alors pour une vitesse supérieure ou égale à 87,2 km/h, alors que l'automobiliste ne sera pas en infraction.

* *
**

Exercice 2 : vroom vroom

/14

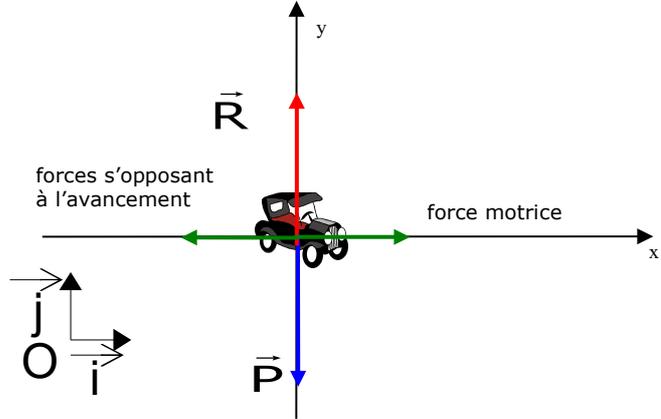
1- D'après la 2ème loi de Newton, dans un référentiel galiléen : $\sum \vec{F}_{ext} = m \times \vec{a}$.

**
*

Or le mouvement est rectiligne uniforme donc l'accélération est nulle : $\vec{a} = \vec{0}$ si bien que $\sum \vec{F}_{ext} = \vec{0}$. Les forces extérieures exercées sur le véhicule se compensent.

2- Les forces agissant sur la voiture sont :

- son poids (\vec{P} , $P=mg=13000N$),
- l'action du sol (\vec{R}),
- les forces s'opposant au mouvement (\vec{f} , $f=800N$)
- la force motrice \vec{F} .



**
*

3- Calcul de la force motrice de la voiture

Système étudié : le véhicule

Référentiel : terrestre supposé galiléen.

Bilan des forces : voir question précédente

Repère orthonormé : $(O; \vec{i}; \vec{j})$

Les coordonnées des vecteurs sont dans le repère orthonormé :

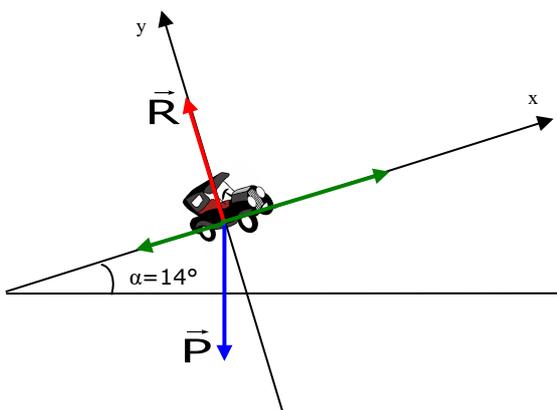
$$\vec{P} \begin{cases} P_x = 0 \\ P_y = -P \end{cases} \quad \vec{R} \begin{cases} R_x = 0 \\ R_y = R \end{cases} \quad \vec{f} \begin{cases} f_x = -f \\ f_y = 0 \end{cases} \quad \vec{F} \begin{cases} F_x = F \\ F_y = 0 \end{cases}$$

**
*
*

Le véhicule est animé d'un mouvement rectiligne uniforme donc $\sum \vec{F}_{ext/véhicule} = \vec{0}$
 $\Rightarrow \vec{P} + \vec{R} + \vec{f} + \vec{F} = \vec{0}$ d'où $P_x + R_x + f_x + F_x = 0 \Rightarrow F = f \Rightarrow \mathbf{F = 800N}$

La force motrice est de 800N.

4- Schéma de la nouvelle situation :



5- Calcul de la nouvelle force motrice

Les coordonnées des vecteurs sont dans le nouveau repère orthonormé :

$$\vec{P} \begin{cases} P_x = -P \sin \alpha \\ P_y = -P \cos \alpha \end{cases} \quad \vec{R} \begin{cases} R_x = 0 \\ R_y = R \end{cases} \quad \vec{f} \begin{cases} f_x = -f \\ f_y = 0 \end{cases} \quad \vec{F} \begin{cases} F_x = F \\ F_y = 0 \end{cases}$$

Le véhicule est animé d'un mouvement rectiligne uniforme donc $\sum \vec{F}_{ext/véhicule} = \vec{0}$

**
*
**

$$\Rightarrow \vec{P} + \vec{R} + \vec{f} + \vec{F} = \vec{0}$$

d'où selon l'axe (Ox) nous avons :

$$P_x + R_x + f_x + F_x = 0 \Rightarrow -P \sin \alpha - f + F = 0$$

$$\Rightarrow F = P \sin \alpha + f$$

$$\text{AN : } F = 1300 \times 10 \times \sin(14^\circ) + 800 \Rightarrow \mathbf{F = 3945N}$$

La force motrice a considérablement augmenté, elle est maintenant de **3945N**

6- BONUS Nous étudions toujours le véhicule dans le référentiel terrestre supposé galiléen.

Le bilan des forces est maintenant :

- le poids \vec{P}
- la réaction du sol \vec{R}
- les forces de frottements \vec{f}
- il n'y a plus de force motrice.

Schéma de la nouvelle situation :

D'après la 2ème loi de Newton, dans un référentiel

galiléen : $\sum \vec{F}_{ext} = m \times \vec{a}$

$\Leftrightarrow \vec{P} + \vec{R} + \vec{f} = m \times \vec{a}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} P_x + R_x + f_x = m \times a_x \\ P_y + R_y + f_y = m \times a_y \end{cases}$

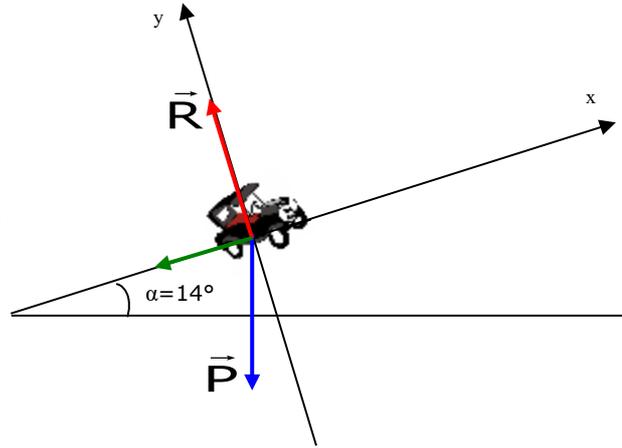
$\Leftrightarrow \begin{cases} -mg \sin(\alpha) + 0 - f = m \times a_x \\ -mg \cos(\alpha) + R + 0 = m \times a_y \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} -mg \sin(\alpha) + 0 - f = m \times a_x \\ -mg \cos(\alpha) + R + 0 = m \times a_y \end{cases}$

le mouvement est rectiligne donc $a_y = 0$

il reste : $a_x = -\left(g \sin(\alpha) + \frac{f}{m}\right) = -\left(10 \times \sin(14) + \frac{800}{1300}\right) = -3,03$

l'accélération est $a = \sqrt{(a_x)^2 + (a_y)^2} = \sqrt{-3^2 + 0^2} \Rightarrow \mathbf{a = 3m/s^2}$



++
++

7- Représentation du vecteur accélération \vec{a}

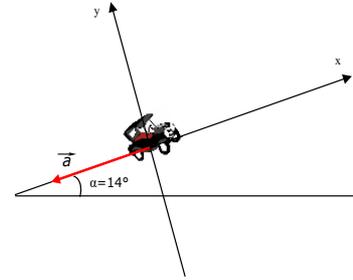
8- calcul de $v_x(t)$

$\vec{a} = \frac{d(\vec{v})}{dt}$ d'où $a_x = \frac{d(v_x)}{dt} \Rightarrow v_x(t) = a_x \times t + v_0$

d'une part on a $a_x = -3$

d'autre part à $t=0$ $v=90\text{km/h}=25\text{m/s}$ et \vec{v} est orienté selon l'axe des croissants.

d'où $v_0 = +25\text{m/s} \Rightarrow \mathbf{v_x(t) = -3 \times t + 25}$



**

**
*

9- date à laquelle la voiture s'arrête.

La voiture s'arrête lorsque $v_x(t) = 0 \Rightarrow -3 \times t + 25 = 0 \Rightarrow t = 8,3\text{s}$.

**
*

10- calcul de $x(t)$: $\vec{v} = \frac{d(\vec{OM})}{dt}$ d'où $v_x = \frac{d(x)}{dt} = -3 \times t + 25 \Rightarrow x(t) = -\frac{3}{2} \times t^2 + 25t + x_0$

avec $x_0 = 0$ (l'origine des abscisses est déterminée à la date à laquelle la force motrice c'est plus)

$\mathbf{x(t) = -\frac{3}{2} \times t^2 + 25t}$

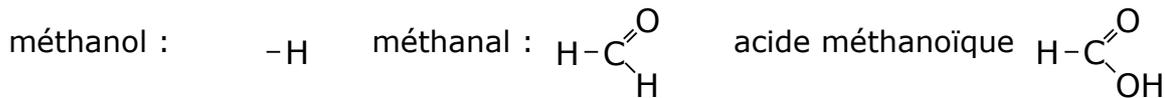
**
**

la distance parcourue est calculée pour $t = 8,3\text{s}$

$x(t = 8,3) = -\frac{3}{2} \times (8,3)^2 + 25 \times 8,3 \Rightarrow \mathbf{x = 104\text{m}}$

Exercice 3 : les fourmis et la potasse. [/10]

1- formule des molécules :



**

2- Le Spectre 1 est l'acide méthanoïque : bande large et intense à 3300cm^{-1} du groupe hydroxyle(-OH) et bande intense et fine à 1700cm^{-1} du groupe carboxyle (C=O)

**

Le spectre 2 est l'alcool. Toujours une bande large à 3300cm^{-1} mais pas de groupe carboxyle.

3- Le spectre du méthanol possède de groupe de protons équivalents.

- un groupe de 3 protons avec 0 voisin : donc singulet
- un groupe d'un seul proton avec 0 voisin : donc singulet aussi.

**

4- Au sens de Brønsted, un **acide** est une espèce chimique susceptible de céder un proton H^+ .

**

5- La base conjuguée de l'acide méthanoïque est l'ion méthanoate : $\text{H}-\text{COO}^-$ ou $\text{H}-\text{C}\begin{matrix} \text{O} \\ // \\ \text{O}^- \end{matrix}$

**

7- couple $\text{HCOOH}/\text{HCOO}^-$: $\text{HCOOH} = \text{HCOO}^- + \text{H}^+$

**

8- **pH de la solution** : $\text{pH} = -\log[\text{H}_3\text{O}^+]$

ou d'après le produit ionique de l'eau : $[\text{H}_3\text{O}^+][\text{HO}^-] = K_e$

**

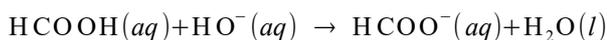
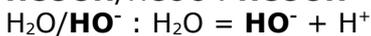
d'où $\text{pH} = -\log(K_e / [\text{HO}^-])$ $\text{pH} = -\log\left(\frac{K_e}{[\text{HO}^-]}\right) = -\log\left(\frac{10^{-14}}{(1,5 \times 10^{-2})}\right) \Rightarrow \text{pH} = 12,2$

*

9- Réaction acido-basique entre l'ion hydroxyde et l'acide méthanoïque :



**



10- volume de potasse juste nécessaire.

quantité de matière d'acide HCOOH

$n(\text{HCOOH})_i = C_{(\text{HCOOH})} \times V_{(\text{HCOOH})}$

**

AN : $n(\text{HCOOH})_i = 0,020 \times 0,02 \Rightarrow n(\text{HCOOH})_i = 4,0 \cdot 10^{-4} \text{ mol.}$

*

Il faut autant d'acide méthanoïque que d'ion hydroxyde \Rightarrow Soit $n(\text{HO}^-)_i = 4,0 \cdot 10^{-4} \text{ mol.}$

Soit un volume de potasse de : $V = \frac{n}{c} = \frac{4 \times 10^{-4}}{1,5 \times 10^{-2}} = 0,027\text{L}$ soit **V=27mL**

Exercice 4 : Spectroscopie RMN

/4

1- **FAUX** : il n'y a que 3 groupes de protons équivalents. Le spectre 3 groupes de signaux : un quadruplet, un singulet et un doublet. * *

2- **FAUX**: c'est un singulet, donc d'après la règle des (n+1)uplet, ce groupe de protons ne possède aucun voisin * *

3- **VRAI** : le groupe de protons équivalents a une courbe d'intégration de 3. Cela correspond donc à 3 protons équivalents. * *

4- **FAUX** : la molécule 1-chlorobutan-2-one a pour formule semi-développée :
$$\text{CH}_3-\text{CH}_2-\underset{\text{O}}{\underset{\parallel}{\text{C}}}-\underset{\text{Cl}}{\text{CH}_2}$$
 * *

présente dans l'ordre de gauche à droite :

- un triplet
- un quadruplet
- un singulet

Ce qui ne correspond pas au spectre présenté

Physique 2 : Interférences et incertitudes

/6

1- L'interfrange est la distance séparant deux milieux de franges sombres (ou claires) consécutives. *

2- En mesurant 10 interfranges on divise par 10 l'incertitude de mesure. La valeur ainsi obtenue pour une interfrange sera plus précise. *

3- Seule la relation (B) convient : $i = \frac{\lambda \times D}{b}$ car chacun de ces paramètres est

homogène à une longueur [i]=L ; [λ]=L ; [D]=L et [b]=L soit $\frac{L \times L}{L} = L$ * *

Remarque : [i] veut dire " dimension de i ". " L " est le symbole associé à la dimension.

4- La longueur d'onde est donnée par :

$$\lambda = \frac{b \cdot i}{D} = \frac{0,500 \cdot 10^{-3} \cdot 1,36 \cdot 10^{-3}}{1,15} = 5,91 \cdot 10^{-7} \text{m} \Rightarrow \lambda = \mathbf{591 \text{nm}}. \quad * *$$

5a- Calcul de $U(\lambda)$:

$$U(\lambda) = \lambda \sqrt{\left(\frac{U(b)}{b}\right)^2 + \left(\frac{U(i)}{i}\right)^2 + \left(\frac{U(D)}{D}\right)^2} = U(\lambda) = 591 \sqrt{\left(\frac{0,005}{0,500}\right)^2 + \left(\frac{0,01}{1,36}\right)^2 + \left(\frac{1}{115}\right)^2} \quad * *$$

$\Rightarrow \mathbf{U(\lambda) = 9 \text{ nm}}$ *

5b- Encadrement : $591-9 \text{nm} \leq \lambda \leq 591+9 \text{nm}$ soit $\mathbf{582 \text{ nm} \leq \lambda \leq 600 \text{ nm}}$

5c- Cet encadrement contient la valeur du constructeur : 589,3 nm; * *

Cet encadrement est donc compatible avec la valeur du constructeur.

6- D'après la relation : $i = \frac{\lambda \times D}{b}$ λ et b sont des constantes lors de cette expérience. Ainsi i et D sont proportionnels. Doubler D revient à doubler i. *